

54 Lokale Extrema mit Nebenbedingungen

Lokale Extrema reellwertiger Funktionen auf *offenen Teilmengen* des \mathbb{R}^n wurden bereits in Abschnitt 52 untersucht. Für zahlreiche Anwendungen ist es wichtig, als Definitionsbereiche auch *Kurven* im \mathbb{R}^2 , *Flächen* im \mathbb{R}^3 oder entsprechende höherdimensionale Mengen im \mathbb{R}^n zuzulassen.

54.1 Beispiel. a) Die *Zielfunktion*

$$Z : \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}, \quad Z(x, y) := xy, \quad (1)$$

besitzt auf \mathbb{R}^2 *kein lokales Extremum*, ihre *Einschränkung* auf die kompakte *Kreislinie* $S^1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 1\}$ besitzt aber nach Satz 48.17 ein Maximum und ein Minimum.

b) Diese kann man durch *Auflösung* der *Nebenbedingung*

$$f(x, y) := x^2 + y^2 - 1 = 0 \quad (2)$$

bestimmen. Für $y > 0$ ist (2) äquivalent zu

$$y = g(x) := +\sqrt{1 - x^2},$$

und mit (1) ergibt sich

$$z(x) := Z(x, g(x)) = x\sqrt{1 - x^2}.$$

Man hat

$$z'(x) = \sqrt{1 - x^2} - \frac{x^2}{\sqrt{1 - x^2}} = \frac{1 - 2x^2}{\sqrt{1 - x^2}};$$

die kritischen Punkte von z in $(-1, 1)$ sind also $x = \pm\frac{\sqrt{2}}{2}$. Eventuelle lokale Extrema der Zielfunktion Z auf der „offenen“ oberen Kreislinie liegen also in den Punkten $P_1 = \frac{1}{2}(\sqrt{2}, \sqrt{2})$ oder $P_2 = \frac{1}{2}(-\sqrt{2}, \sqrt{2})$.

Die entsprechende Rechnung für $y < 0$ liefert die Punkte $P_3 = \frac{1}{2}(\sqrt{2}, -\sqrt{2})$ und $P_4 = \frac{1}{2}(-\sqrt{2}, -\sqrt{2})$; lokale Extrema könnten auch noch in den Punkten $P_5 = (1, 0)$ oder $P_6 = (-1, 0)$ liegen. Wegen $Z(P_1) = Z(P_4) = \frac{1}{2}$, $Z(P_2) = Z(P_3) = -\frac{1}{2}$, und $Z(P_5) = Z(P_6) = 0$ ist $M = \frac{1}{2}$ das Maximum und $m = -\frac{1}{2}$ das Minimum der Zielfunktion Z auf S^1 .

c) Man kann auch die Kreislinie parametrisieren:

$$S^1 = \psi(\mathbb{R}) \quad \text{mit} \quad \psi(t) = (\cos t, \sin t), \quad t \in \mathbb{R}. \quad (3)$$

Man betrachtet dann die auf \mathbb{R} definierte Funktion

$$\zeta(t) := Z(\psi(t)) = \cos t \cdot \sin t = \frac{1}{2} \sin 2t.$$

Wegen $\dot{\zeta}(t) = \cos 2t$ erhält man die kritischen Parameter $t = \frac{\pi}{4} + k\frac{\pi}{2}$, $k \in \mathbb{Z}$, und daraus wieder die Punkte P_1, P_2, P_3, P_4 aus b) als Kandidaten für lokale Extrema der Zielfunktion Z .

54.2 Nebenbedingungen. a) Es seien nun $D \subseteq \mathbb{R}^n$ offen, $Z \in \mathcal{C}^1(D, \mathbb{R})$ und $f \in \mathcal{C}^1(D, \mathbb{R}^m)$ mit $1 \leq m < n$. Gesucht sind *lokale Extrema* der Zielfunktion Z unter der *Nebenbedingung* $f(x) = 0$, ausführlich

$$\begin{aligned} f_1(x_1, \dots, x_n) &= 0, \\ f_2(x_1, \dots, x_n) &= 0, \\ &\dots \\ f_m(x_1, \dots, x_n) &= 0, \end{aligned} \tag{4}$$

d. h. lokale Extrema von $Z|_S$ auf der Niveaumenge $S = N_0(f)$ von f .

b) I. a. kann man weder (lokale) Auflösungen der Nebenbedingungen noch Parametrisierungen von S *explizit* berechnen. Daher ist es interessant, Kriterien für lokale Extrema zu finden, die nur die Kenntnis von Z und f benötigen.

Für eine beliebige Menge $S \subseteq \mathbb{R}^n$ und $q \in S$ wird mit $N_q(S) := T_q(S)^\perp$ der *Normalenraum* an S in q bezeichnet, d. h. der Raum aller Vektoren, die zu allen Tangentenvektoren an S in q orthogonal sind.

54.3 Satz. *Es seien $D \subseteq \mathbb{R}^n$ offen, $S \subseteq D$, und die Einschränkung $Z|_S$ der Zielfunktion $Z \in \mathcal{C}^1(D, \mathbb{R})$ besitze ein lokales Extremum in $q \in S$. Dann gilt $\text{grad } Z(q) \in N_q(S)$.*

BEWEIS. Es seien $\mathbf{t} \in T_q(S)$ und $\gamma : (-\delta, \delta) \mapsto \mathbb{R}^n$ ein Weg mit $(\gamma) \subseteq S$, $\gamma(0) = q$ und $\dot{\gamma}(0) = \mathbf{t}$. Dann besitzt $Z \circ \gamma$ ein lokales Extremum in 0, und daher ist $\frac{d}{dt}(Z \circ \gamma)(0) = 0$. Die Kettenregel liefert sofort

$$\langle \text{grad } Z(q), \mathbf{t} \rangle = \frac{d}{dt}(Z \circ \gamma)(0) = 0,$$

also $\text{grad } Z(q) \perp \mathbf{t}$ und somit $\text{grad } Z(q) \in N_q(S)$.

54.4 Lagrange-Multiplikatoren. a) Wie in 54.2 seien nun $1 \leq m < n$, $D \subseteq \mathbb{R}^n$ offen, $Z \in \mathcal{C}^1(D, \mathbb{R})$, $f \in \mathcal{C}^1(D, \mathbb{R}^m)$ und $S = N_0(f)$. Die Einschränkung $Z|_S$ von Z besitze ein lokales Extremum in einem *regulären* Punkt $q \in S$, d. h. es gelte

$$\text{rg } Df(q) = m. \tag{5}$$

b) Wegen (5) ist S nahe q nach dem Satz über implizite Abbildungen ein *Graph*, und nach 50.9 ist der Tangentialkegel an S in q ein $(n - m)$ -dimensionaler *Vektorraum* $T_q(S) \subseteq \mathbb{R}^n$. Folglich gilt $\dim N_q(S) = \dim T_q(S)^\perp = m$.

c) Nach Satz 54.3 gilt $\text{grad } f_i(q) \in N_q(S)$ für $i = 1, \dots, m$, und diese Vektoren sind wegen (5) linear unabhängig. Folglich ist $\{\text{grad } f_1(q), \dots, \text{grad } f_m(q)\}$ eine *Basis* von $N_q(S)$.

d) Nach Satz 54.3 gilt auch $\text{grad } Z(q) \in N_q(S)$, und daher muß

$$\text{grad } Z(q) = \sum_{i=1}^m \mu_i \text{grad } f_i(q) \tag{6}$$

mit geeigneten $\mu_1, \dots, \mu_m \in \mathbb{R}$ gelten. Die Zahlen $\mu_1, \dots, \mu_m \in \mathbb{R}$ heißen *Lagrange-Multiplikatoren*.

e) Für die *Hilfsfunktion* $h \in \mathcal{C}^1(D \times \mathbb{R}^m, \mathbb{R})$,

$$h(x, \lambda) := Z(x) - \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(x), \quad (7)$$

gilt also $\text{grad}_x h(q, \mu) = 0$ und auch $\text{grad}_\lambda h(q, \mu) = -f(q) = 0!$ Die $(n + m)$ Gleichungen

$$\text{grad} h(x, \lambda) = 0 \quad (8)$$

in den $(n + m)$ Unbekannten $(x_1, \dots, x_n, \lambda_1, \dots, \lambda_m) \in D \times \mathbb{R}^m$ stellen also eine *notwendige Bedingung* für das Vorliegen eines lokalen Extremums unter der Nebenbedingung „ $f(x) = 0$ “ in *regulären* Punkten von $S = N_0(f)$ dar.

Die folgende Formulierung eines notwendigen Kriteriums für lokale Extrema gilt auch in *singulären* Punkten von $S = N_0(f)$:

54.5 Satz. *Es seien $D \subseteq \mathbb{R}^n$ eine offene Menge, $Z \in \mathcal{C}^1(D, \mathbb{R})$, $f \in \mathcal{C}^1(D, \mathbb{R}^m)$ und $S = \{x \in D \mid f(x) = 0\}$. Besitzt dann $Z|_S$ ein lokales Extremum in $q \in S$, so folgt*

$$\text{rg } D(f, Z)(q) := \text{rg} \begin{pmatrix} Df(q) \\ DZ(q) \end{pmatrix} < m + 1. \quad (9)$$

BEWEIS. Ist $\text{rg } Df(q) = m$, so gilt (6), d.h. $DZ(q)$ ist eine Linearkombination der Zeilen von $Df(q)$. Ist aber $\text{rg } Df(q) < m$, so ist (9) offensichtlich auch erfüllt.

54.6 Beispiele. a) Im Fall $m = n - 1$ ist $D(f, Z)(q)$ eine *quadratische* Matrix, (9) also äquivalent zu

$$\det D(f, Z)(q) = 0. \quad (10)$$

b) Die Funktion $Z(x, y) := xy$ auf der Kreislinie S^1 aus 54.1 wird mittels (10) untersucht. Es gilt $D(f, Z)(x, y) = \begin{pmatrix} 2x & 2y \\ y & x \end{pmatrix}$, also $\det D(f, Z)(x, y) = 2x^2 - 2y^2$. Aus $\det D(f, Z)(x, y) = 0$ und $x^2 + y^2 - 1 = 0$ ergibt sich daher sofort $x^2 = y^2 = \frac{1}{2}$.

c) Man kann auch (7) verwenden. Man hat

$$\begin{aligned} h(x, y, \lambda) &= xy - \lambda(x^2 + y^2 - 1), \quad \text{also} \\ \text{grad } h(x, y, \lambda) &= (y - 2\lambda x, x - 2\lambda y, -(x^2 + y^2 - 1))^\top. \end{aligned}$$

Aus $\text{grad } h(x, y, \lambda) = 0$ folgt wieder $x^2 = 2\lambda xy = y^2$, also $x^2 = y^2 = \frac{1}{2}$ sowie $\lambda = \pm \frac{1}{2}$.

54.7 Satz. *Es seien $D \subseteq \mathbb{R}^n$ eine offene Menge, $Z \in \mathcal{C}^2(D, \mathbb{R})$, $f \in \mathcal{C}^2(D, \mathbb{R}^m)$ und $S = \{x \in D \mid f(x) = 0\}$. Es seien $q \in S$ ein regulärer Punkt von S mit $\text{grad } Z(q) \in N_q(S)$ und $A = Hh(q)$ die Hesse-Matrix der Hilfsfunktion h aus (7). Dann gilt:*

- a) $A > 0$ auf $T_q(S) \Rightarrow Z|_S$ hat ein isoliertes lokales Minimum in q ,
- b) $A < 0$ auf $T_q(S) \Rightarrow Z|_S$ hat ein isoliertes lokales Maximum in q ,
- c) A indefinit auf $T_q(S) \Rightarrow Z|_S$ hat kein lokales Extremum in q .

54.8 Beispiel. Für $c > 0$ bestimmen wir alle lokalen Extrema der Funktion $Z(x, y, z) = xy + xz + yz$ unter der Nebenbedingung $f(x, y, z) = xyz - c^3 = 0$.

a) Wegen $Df = (yz, xz, xy) \neq 0$ auf $S := N_0(f)$ sind alle Punkte von S regulär. Für die gemäß (7) gebildete Hilfsfunktion $h(x, y, z, \lambda) := Z(x, y, z) - \lambda f(x, y, z)$ ist

$$\text{grad } h = (y + z - \lambda yz, x + z - \lambda xz, x + y - \lambda xy, xyz - c^3)^\top,$$

und $\text{grad } h(x, y, z, \lambda) = 0$ liefert

$$\begin{aligned} x(y + z) &= \lambda xyz = \lambda c^3, \\ y(x + z) &= \lambda xyz = \lambda c^3, \\ z(x + y) &= \lambda xyz = \lambda c^3. \end{aligned}$$

Es folgt $xz - yz = 0$, $yx - zx = 0$ und somit $x = y = z = c$, $\lambda = \frac{2}{c}$.

b) Die Hesse-Matrix $A = Hh(q)$ von h im Punkt $q = (c, c, c)$ ist

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 - \lambda z & 1 - \lambda y \\ 1 - \lambda z & 0 & 1 - \lambda x \\ 1 - \lambda y & 1 - \lambda x & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Die Eigenwerte von A sind 1, 1 und -2 , A ist also *indefinit*.

c) Nach Satz 54.7 ist nur die *Einschränkung* der Hesse-Form auf den *Tangententialraum* $T_q(S)$ interessant. Nach 54.4 c) ist aber

$$\begin{aligned} T_q(S) &= N_q(S)^\perp = [\text{grad } f(q)]^\perp = [(c^2, c^2, c^2)^\top]^\perp \\ &= \{(s + t, -s, -t)^\top \mid s, t \in \mathbb{R}\} \end{aligned}$$

der *Eigenraum* von A zum doppelten Eigenwert 1. Folglich ist Q_A auf $T_q(S)$ *positiv definit*, und $Z|_S$ besitzt ein lokales Minimum in q .